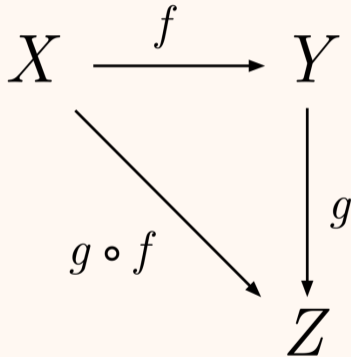




DEDEKIND'S ARMY PRESENTA

INTRODUCCIÓN A LA TEORÍA DE CATEGORÍAS



GUILLERMO
GALLEGO

UNIVERSIDAD COMPLUTENSE
30 NOVIEMBRE 2021, 16:00
MATEMÁTICAS, AULA 117

MÁS INFORMACIÓN EN NUESTRO BLOG:
WWW.DEDEKINDSARMY.GITHUB.IO

Introducción a la teoría de categorías

Guillermo Gallego

Dedekind's Army

30 de noviembre de 2021

- **Espacios vectoriales:** $U, V, W...$
- **Aplicaciones lineales:**

$$U \longrightarrow V$$

- **Composición:**

$$\begin{array}{ccc} U & \xrightarrow{\text{lineal}} & V \\ & \searrow \text{lineal} & \downarrow \text{lineal} \\ & & W \end{array}$$

- **Grupos:** $G, H, K...$
- **Homomorfismos de grupos:**

$$G \longrightarrow H$$

- **Composición:**

$$\begin{array}{ccc} G & \xrightarrow{\text{hom.}} & H \\ & \searrow \text{hom.} & \downarrow \text{hom.} \\ & & K \end{array}$$

- **Anillos:** $A, B, C...$
- **Homomorfismos de anillos:**

$$A \longrightarrow B$$

- **Composición:**

$$\begin{array}{ccc} A & \xrightarrow{\text{hom.}} & B \\ & \searrow \text{hom.} & \downarrow \text{hom.} \\ & & C \end{array}$$

- **Abiertos del espacio euclídeo:** $U \subset \mathbb{R}^n$, $V \subset \mathbb{R}^m$, $W \subset \mathbb{R}^p \dots$
- **Aplicaciones diferenciables:**

$$U \longrightarrow V$$

- **Composición:**

$$\begin{array}{ccc} U & \xrightarrow{\text{dif.}} & V \\ & \searrow \text{dif.} & \downarrow \text{dif.} \\ & & W \end{array}$$

- **Espacios topológicos:** X, Y, Z, \dots
- **Aplicaciones continuas:**

$$X \longrightarrow Y$$

- **Composición:**

$$\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{\text{cont.}} & Y \\ & \searrow \text{cont.} & \downarrow \text{cont.} \\ & & Z \end{array}$$

Una categoría \mathcal{C} consta de

- **Objetos:** $X, Y, Z...$
- **Morfismos:**

$$X \xrightarrow{f} Y$$

- **Ley de composición:**

$$\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{f} & Y \\ & \searrow^{g \circ f} & \downarrow g \\ & & Z, \end{array}$$

Propiedades de la ley de composición

Además, la ley de composición ha de cumplir:

- a) **Propiedad asociativa:** $(h \circ g) \circ f = h \circ (g \circ f)$.
- b) **Elemento identidad:** Para todo objeto X existe un único morfismo $\mathbf{1}_X : X \rightarrow X$ tal que

$$\begin{array}{ccccc} Y & \xrightarrow{g} & X & \xrightarrow{f} & Y \\ & \searrow g & \downarrow \mathbf{1}_X & \nearrow f & \\ & & X & & \end{array}$$

Ejemplos de categorías

- **Vect_k.**
 - Objetos: Espacios vectoriales sobre un cuerpo k .
 - Morfismos: Aplicaciones lineales.
- **Grp.**
 - Objetos: Grupos.
 - Morfismos: Homomorfismos de grupos.
- **Rings.**
 - Objetos: Anillos.
 - Morfismos: Homomorfismos de anillos.
- **Cart.**
 - Objetos: Abiertos en espacios euclídeos.
 - Morfismos: Aplicaciones diferenciables.
- **Top.**
 - Objetos: Espacios topológicos.
 - Morfismos: Aplicaciones continuas.

El concepto de isomorfismo es puramente diagramático:

Un morfismo $f: X \rightarrow Y$ es un **isomorfismo** si existe otro morfismo $f^{-1}: Y \rightarrow X$ tal que

$$\begin{array}{ccc} Y & \xrightarrow{f^{-1}} & X \\ & \searrow \mathbf{1}_Y & \downarrow f \\ & & Y \xrightarrow{f^{-1}} X. \end{array}$$

- Si existe un isomorfismo entre dos objetos X e Y decimos que X e Y son **isomorfos**.
- Una categoría tal que todos sus morfismos son isomorfismos se llama un **grupoide**.
- Un grupoide con un solo objeto es un **grupo**.

- Los isomorfismos de \mathbf{Vect}_k son los isomorfismos de espacios vectoriales (las aplicaciones lineales invertibles).
- Los isomorfismos de \mathbf{Grp} (resp. de \mathbf{Rings}) son los isomorfismos de grupos (resp. de anillos).
- Los isomorfismos de \mathbf{Cart} son los difeomorfismos.
- Los isomorfismos de \mathbf{Top} son los homeomorfismos.

- «Ser isomorfos» es una **relación de equivalencia**.
- Dada una categoría \mathcal{C} , resolver el **problema de clasificación** consiste en determinar el «cociente» de los objetos de \mathcal{C} por esta relación de equivalencia.
- Es decir, buscamos una **lista** $\mathbf{L}_{\mathcal{C}}$ tal que:
 - Si X e Y , $X \neq Y$, están en $\mathbf{L}_{\mathcal{C}}$, entonces no son isomorfos.
 - Si X es un objeto de \mathcal{C} , entonces existe Y en $\mathbf{L}_{\mathcal{C}}$ con X isomorfo a Y .

- Sea $\mathbf{FinVect}_k$ la categoría cuyos objetos son los espacios vectoriales de dimensión finita sobre un cuerpo k y cuyos morfismos son las aplicaciones lineales entre ellos.
- Como es bien sabido, dos espacios vectoriales de dimensión finita son isomorfos si y sólo si tienen la misma dimensión.
- Por tanto,

$$\mathbf{LFinVect}_k = \{k^n : n \in \mathbb{N}\}.$$

Sean \mathcal{C}_1 y \mathcal{C}_2 dos categorías.

Un **functor** (covariante) $F : \mathcal{C}_1 \rightarrow \mathcal{C}_2$ es una correspondencia de la forma

$$\mathcal{C}_1 \xrightarrow{F} \mathcal{C}_2$$

$$X \longmapsto F(X)$$

$$f : X \rightarrow Y \longmapsto F(f) : F(X) \rightarrow F(Y),$$

que respeta la ley de composición,

$$F(g \circ f) = F(g) \circ F(f), \quad F(\mathbf{1}_X) = \mathbf{1}_{F(X)}.$$

Funtores contravariantes

Sean \mathcal{C}_1 y \mathcal{C}_2 dos categorías.

Un **functor contravariante** $F: \mathcal{C}_1 \rightarrow \mathcal{C}_2$ es una correspondencia de la forma

$$\mathcal{C}_1 \xrightarrow{F} \mathcal{C}_2$$

$$X \longmapsto F(X)$$

$$f: X \rightarrow Y \longmapsto F(f): F(Y) \rightarrow F(X),$$

que respeta la ley de composición,

$$F(g \circ f) = F(f) \circ F(g), \quad F(\mathbf{1}_X) = \mathbf{1}_{F(X)}.$$

Ejemplo: El functor tangente

$$\mathbf{Cart}_* \xrightarrow{T} \mathbf{FinVect}_{\mathbb{R}}$$

$$(U \subset \mathbb{R}^n, x \in U) \longmapsto T_x U = \mathbb{R}^n$$

$$f: U \rightarrow V \longmapsto d_x f: T_x U \rightarrow T_{f(x)} V,$$

Propiedad clave de los funtores

- Un functor preserva diagramas.
- Un functor envía la identidad a la identidad.
- Por tanto, **un functor respeta isomorfismos**:

$$\begin{array}{ccc} Y \xrightarrow{f^{-1}} X & & F(Y) \xrightarrow{F(f^{-1})} F(X) \\ \searrow \mathbf{1}_Y \quad \downarrow f \quad \swarrow \mathbf{1}_X & \xrightarrow{F} & \searrow \mathbf{1}_{F(Y)} \quad \downarrow F(f) \quad \swarrow \mathbf{1}_{F(X)} \\ & & Y \xrightarrow{f^{-1}} X \\ & & F(Y) \xrightarrow{F(f^{-1})} F(X) \end{array}$$

- En particular, si $F(X)$ y $F(Y)$ no son isomorfos, entonces X e Y no son isomorfos.
- **Idea**: Definir funtores a categorías donde sea más fácil distinguir objetos.

Si $U \subset \mathbb{R}^n$ y $V \subset \mathbb{R}^m$ son abiertos de \mathbb{R}^n y \mathbb{R}^m , con $m \neq n$, respectivamente, entonces U no es difeomorfo a V . En particular, \mathbb{R}^n y \mathbb{R}^m no son difeomorfos si $m \neq n$.

En efecto, si U y V fueran difeomorfos, aplicando el functor tangente, \mathbb{R}^n debería ser isomorfo a \mathbb{R}^m , ¡pero tienen distinta dimensión!

Otro ejemplo: El grupo fundamental

$$\mathbf{Top}_* \xrightarrow{\pi_1} \mathbf{Grp}$$

$$(X, x) \longmapsto \pi_1(X, x) = \{S^1 \rightarrow X \mid 0 \mapsto x\} / \text{homotopía}$$

$$f: (X, x) \rightarrow (Y, y) \longmapsto [\gamma] \mapsto [f \circ \gamma]$$

- $\pi_1(\mathbb{S}^2) = e$,
- $\pi_1(\mathbb{S}^1) = \mathbb{Z}$, $\pi_1(\mathbb{T}^2) = \mathbb{Z}^2$,
- Por tanto, la esfera \mathbb{S}^2 no es homeomorfa al toro \mathbb{T}^2 .
- Más generalmente, el grupo fundamental nos permite distinguir las superficies compactas.
- Si eliminas el punto base tienes el **grupoide fundamental**.

La topología algebraica busca funtores

Espacios \longrightarrow **Estructuras Algebraicas**

- **Espacios** es una categoría topológica o geométrica, por ejemplo espacios topológicos, espacios topológicos con punto base, espacios topológicos salvo homotopía, CW-complejos, variedades (posiblemente con estructura adicional), etc.
- **Estructuras Algebraicas** es una categoría algebraica, por ejemplo grupos, grupos abelianos, anillos, módulos, espacios vectoriales, etc.
- En general los objetos de las categorías algebraicas son más fáciles de distinguir que los de las categorías topológicas, lo que nos permite clasificar espacios.
- Algunos ejemplos de estos funtores son: el grupo fundamental (π_1), los grupos de homotopía superior (π_k), los grupos de homología singular (H_k), o los anillos de cohomología singular (H^k).

- Ciertos problemas de clasificación tienen una lista **muy grande**.
- Tan grande que ella misma admite una estructura geométrica no trivial.
- Un espacio de estas características es lo que se conoce como un **espacio de móduli** para un cierto problema de clasificación.
- EL ejemplo por antonomasia es clasificar las diferentes estructuras complejas que admite una superficie de género g (equivalentemente, clasificar las curvas proyectivas complejas de género g).
- Otros ejemplos: clasificar estructuras diferenciables, clasificar fibrados, clasificar conexiones que satisfagan cierta ecuación diferencial.

- Un espacio M que, como conjunto, está en biyección con la lista $\mathbf{L}_{\mathcal{C}}$ de una cierta categoría \mathcal{C} es un **espacio de móduli** para el problema de clasificación de \mathcal{C} .
- Normalmente queremos algo más: Sería deseable un espacio M tal que hubiera una correspondencia biyectiva, para cualquier otro espacio S ,

$$\{\text{Morfismos } S \rightarrow M\} \longleftrightarrow \{\text{Familias de objetos de } \mathcal{C} \text{ parametrizadas por } S\}$$

Un espacio que cumpla esto último se llama un **espacio de móduli fino** (*fine moduli space*).

- Sea X un objeto de una cierta categoría (localmente pequeña) \mathcal{C} . Se define el **functor de puntos de X** como el functor contravariante $\underline{X} : \mathcal{C} \rightarrow \mathbf{Set}$ que asigna
 - a cada objeto S de \mathcal{C} , el conjunto de morfismos $\underline{X}(S) = \{S \rightarrow X\}$
 - a cada morfismo $f : S \rightarrow T$ la aplicación

$$g : T \rightarrow X \mapsto \underline{X}(f) \rightarrow g \circ f : S \rightarrow X.$$

- Un functor $F : \mathcal{C} \rightarrow \mathbf{Set}$ se dice **representable** si $F = \underline{X}$ para algún objeto X de \mathcal{C} .

Morfismos entre funtores

Sean $F, G : \mathcal{C}_1 \rightarrow \mathcal{C}_2$ dos funtores entre las categorías \mathcal{C}_1 y \mathcal{C}_2 .

Una **transformación natural** $\eta : F \rightarrow G$ es una asignación tal que

- a cada objeto X de \mathcal{C}_1 le asocia un morfismo $\eta_X : F(X) \rightarrow G(X)$ en \mathcal{C}_2 ,
- para cada morfismo $f : X \rightarrow Y$ de \mathcal{C}_1 , el siguiente diagrama conmuta

$$\begin{array}{ccc} F(X) & \xrightarrow{F(f)} & F(Y) \\ \eta_X \downarrow & & \downarrow \eta_Y \\ G(X) & \xrightarrow{G(f)} & G(Y) \end{array}$$

Para funtores contravariantes la definición es análoga.

El **lema de Yoneda** afirma que dado un functor contravariante $F : \mathcal{C} \rightarrow \mathbf{Set}$ y un objeto X de \mathcal{C} , hay una correspondencia biyectiva

$$\{\text{Transformaciones naturales } \underline{X} \rightarrow F\} \longleftrightarrow F(X).$$

En particular, si $F = \underline{Y}$ para cierto Y , tenemos

$$\{\text{Transformaciones naturales } \underline{X} \rightarrow \underline{Y}\} \longleftrightarrow \{\text{Morfismos } X \rightarrow Y\}.$$

Decimos que esto da una inmersión **plenamente fiel**

$$\mathcal{C} \hookrightarrow \{\text{Funtores contravariantes } \mathcal{C} \rightarrow \mathbf{Set}\}.$$

Vuelta al problema de móduli (1)

- Un espacio M que, como conjunto, está en biyección con la lista $\mathbf{L}_{\mathcal{C}}$ de una cierta categoría \mathcal{C} es un **espacio de móduli** para el problema de clasificación de \mathcal{C} .
- Normalmente queremos algo más: Sería deseable un espacio M tal que hubiera una correspondencia biyectiva, para cualquier otro espacio S ,

$$\{\text{Morfismos } S \rightarrow M\} \longleftrightarrow \{\text{Familias de objetos de } \mathcal{C} \text{ parametrizadas por } S\}$$

Un espacio que cumpla esto último se llama un **espacio de móduli fino** (*fine moduli space*).

Vuelta al problema de móduli (2)

- Podemos entender un **problema de móduli** como un functor

$$F : \mathbf{Espacios} \longrightarrow \mathbf{Set}$$

$$S \longmapsto \{\text{Familias parametrizadas por } S\}.$$

Un espacio de móduli fino será entonces un espacio M que represente este functor, es decir, $F = \underline{M}$.

- Problema:** La mayoría de los problemas de móduli interesantes no son representables, es decir, no admiten un espacio de móduli fino.
- Posibles soluciones:**
 - Construir **espacios de móduli groseros** (*coarse moduli spaces*), por ejemplo usando la **teoría geométrica de invariantes** (*GIT*) de Mumford.
 - Generalizar la noción de «espacio» para poder incluir ciertos funtores «buenos». \rightarrow **stacks**

- Un **espacio de móduli grosero** para un problema de móduli F es un espacio M junto con una transformación natural $\eta : F \rightarrow \underline{M}$ tal que
 - Si $*$ es el espacio de un solo punto, $\eta(*)$ es una biyección.
 - Para cualquier otro espacio M' y cualquier otra transformación natural $\eta' : F \rightarrow \underline{M}'$, existe una única transformación natural

$$\xi : \underline{M} \longrightarrow \underline{M}'$$

tal que $\eta' = \xi \circ \eta$.

- Nótese que en la situación de arriba tenemos una biyección $\mu = \eta'(*) \circ \eta(*)^{-1} : M \rightarrow M'$ y podemos recuperar la transformación ξ como $\xi(f) = \mu \circ f$, para cualquier morfismo $f : S \rightarrow M$. Para ver que la ξ así construida es, en efecto, una transformación natural basta probar que μ es un morfismo.

Un ejemplo (1)

- Sea E un espacio vectorial sobre un cuerpo algebraicamente cerrado k .
- Sea S una variedad afín sobre k . Una **familia de endomorfismos parametrizada por S** es un morfismo de k -variedades

$$\varphi : S \longrightarrow \text{End}(E).$$

- Dos familias φ_1 y φ_2 son isomorfas si existe otro morfismo $\psi : S \rightarrow \text{GL}(E)$ tal que

$$\varphi_2(s) = \psi(s)\varphi_1(s)\psi(s)^{-1}$$

para todo $s \in S$.

Un ejemplo (2)

- Si S y S' son k -variedades y existe un morfismo $f: S' \rightarrow S$ entre ellas, a cada familia $\varphi: S \rightarrow \text{End}(E)$ le podemos asociar la **familia inducida** $f^*\varphi = \varphi \circ f: S' \rightarrow \text{End}(E)$.
- Obtenemos un problema de módulos

$$\mathbf{Variedades}_k \longrightarrow \mathbf{Set}$$

$$S \longmapsto \{S\text{-familias}\} / \text{iso.}$$

$$f: S' \rightarrow S \longmapsto f^* : \{S\text{-familias}\} / \text{iso.} \rightarrow \{S'\text{-familias}\} / \text{iso.}$$

- ¿Existirá un espacio de módulos?

Un ejemplo (3)

- Consideremos la familia

$$A : \mathbb{A}_k^1 \longrightarrow \text{End}(k^2)$$
$$t \longmapsto A(t) = \begin{pmatrix} 1 & t \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

- Si $t \neq 0$, $A(t)$ es semejante a $A(1)$, pero $A(0)$ no lo es.
- Si existiera un espacio de módulos grosero M , habría dos morfismos $\mathbb{A}_k^1 \rightarrow M$ dados por $t \mapsto A(t)$ y $t \mapsto A(1)$ que coincidirían al restringirlos a $\mathbb{A}_k^1 \setminus \{0\}$.
- Sin embargo, como M es una variedad, ha de ser separado, luego deberíamos tener $A(0) \cong A(1)$, pero esto no es cierto.

Un ejemplo (4)

- Podemos obtener un espacio de módulos grosero si nos restringimos a familias de endomorfismos **diagonalizables**.
- En tal caso, si $n = \dim E$, tenemos $M = \mathbb{A}_k^n$ es un espacio de módulos grosero, con la transformación natural η que a cada S -familia φ le asigna el morfismo $(a_1, \dots, a_n) : S \rightarrow k^n$, donde, si $s \in S$, los $a_i(s)$ son los coeficientes del **polinomio característico** de $\varphi(s)$.
- En efecto, supongamos que M' es otro espacio con una transformación natural $\eta' : F \rightarrow \underline{M}'$. Tenemos una biyección $\mu : \mathbb{A}_k^n \rightarrow N$ y basta demostrar que μ es un morfismo.
- Esto es sencillo de ver teniendo en cuenta que $\psi = \mu \circ \phi$, donde $\psi = \eta'(\text{diag} : \mathbb{A}_k^n \rightarrow \text{End}(E))$ y $\phi : \mathbb{A}_k^n \rightarrow \mathbb{A}_k^n$ envía $(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ a los coeficientes del polinomio $\prod_{i=1}^n (T - \lambda_i)$.

- **Referencia “clásica”**: *Categories for the working mathematician*, Saunders Mac Lane. Springer, Graduate Text in Mathematics, **5**. 1971.
- **Referencia “didáctica”**: *Basic Category Theory*, Tom Leinster. arXiv:1612.09375 [math.CT]. 2016.
- **Referencia sobre espacios de móduli**: *Introduction to Moduli Problems and Orbit Spaces*, P. E. Newstead. Tata Institute of Fundamental Research. 2012.